

作業内容及びタイムスケジュール

工事No./装置名			完了確認日	作成者	作成日																		
GR-1750 大型ロボット点検(標準)						1		2		3		4		5		6		7		8		9	
	Model:GR-1750-XYZW S/N:																						
1	準備、ポジション確認(合いマーク付け)、データバックアップ			1H																			
2	X(走行)軸ケーブル、ローラ、ラック、モータの状態確認 摩耗・破損状態、取り付け状態等		効	2H																			
3	Y(横行)軸ケーブル、ローラ、ラック、モータの状態確認 摩耗・破損状態、取り付け状態等		効	1.5H																			
4	Z(昇降)軸ケーブル、リアレール、ラック、モータの状態確認 摩耗・破損状態、取り付け状態等		効	1H																			
5	W(旋回)軸ケーブル、モータの状態確認 摩耗・破損状態、取り付け状態等		効	0.5H																			
6	各電圧、部品取り付け、非常停止機能確認 AC・DC電圧測定、ビス・コネクタの緩み確認、非常停止機能確認等		コントローラ	1.5H																			
7	ポジション確認(合いマーク)			0.5H																			
8	生産確認																						

※軸構成、ストローク等の仕様により時間は変動します。